

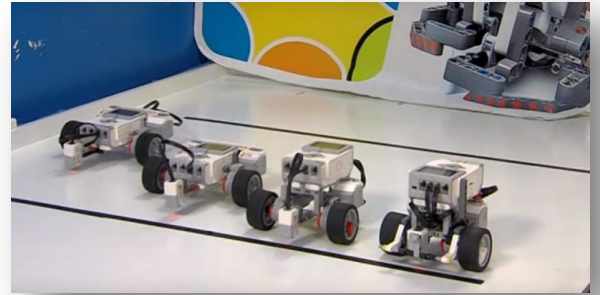
ตอนที่ 26 Dancing Robot

รูปแบบภารกิจ

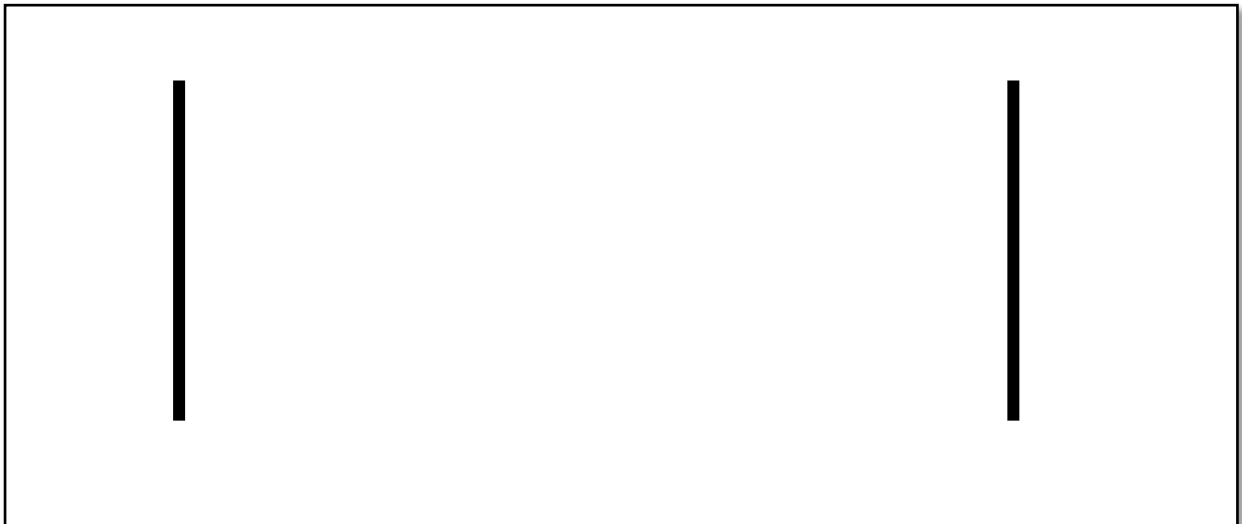
ให้หุ่นยนต์หลายๆตัวมาเคลื่อนที่ไปในทิศทางเดียวกันแต่เริ่มต้นการทำงานไปพร้อมกันและส่งเสียงโน้ตต่างกัน

คำอธิบาย

ให้หุ่นยนต์ทั้ง 4 ตัวทำงานเหมือนกัน คือ เคลื่อนที่ไปข้างหน้าเมื่อเจอเส้นสีดำให้หยุดและส่งเสียงร้องและถอยหลังจนกว่าจะเจอเส้นสีดำและให้ส่งเสียงร้อง ทำงานซ้ำไปเรื่อย แต่มีข้อแม้ว่าเวลาการเริ่มต้นไม่พร้อมกันจึงมีลักษณะการเคลื่อนที่คล้ายกับ “คลื่นในทะเล” พร้อมทั้งส่งเสียงออกมาเป็นตัวโน้ตที่แตกต่างกันในแต่ละตัว จึงเกิดเป็นเสียง “ดนตรี”



รูปแบบสนามในการทดลอง

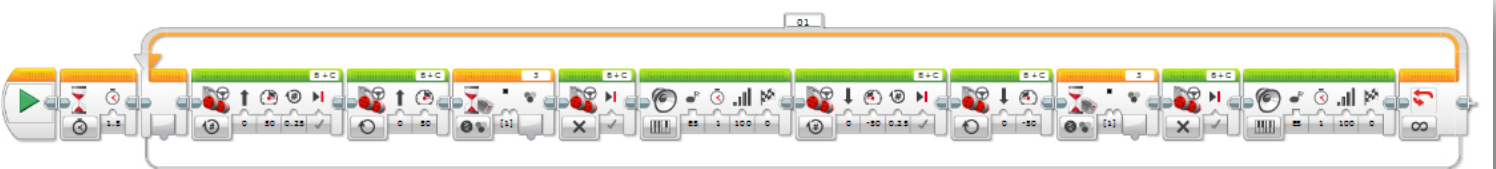




2



หุ่นยนต์ตัวที่ 1



การทำงานของโปรแกรม

หุ่นยนต์ทั้ง 4 ตัวทำงานเหมือนกัน คือ เคลื่อนที่ไปข้างหน้าเมื่อเจอเส้นสีดำให้หยุดและส่งเสียงร้องและถอยหลังจนกว่าจะเจอเส้นสีดำและให้ส่งเสียงร้อง ทำงานซ้ำไปเรื่อย แต่มีข้อแม้ว่าเวลาการเริ่มต้นการทำงานจะไม่พร้อมกันและการส่งเสียงออกมาเป็นตัวโน้ตจะแตกต่างกัน

Tricks & Tips

กลไกการหนีบจับ ตอนที่ 2



เป็นรูปแบบหุ่นยนต์ที่มีกลไกใช้ในการหนีบจับ Large Motor เป็นส่วนประกอบติดกับเฟือง มีการใช้การทดเฟืองในกลไกนี้ โดยรูปแบบนี้สามารถปรับเปลี่ยนลักษณะให้เข้ากับตัวหุ่นอื่นๆได้ตามความเหมาะสม

