

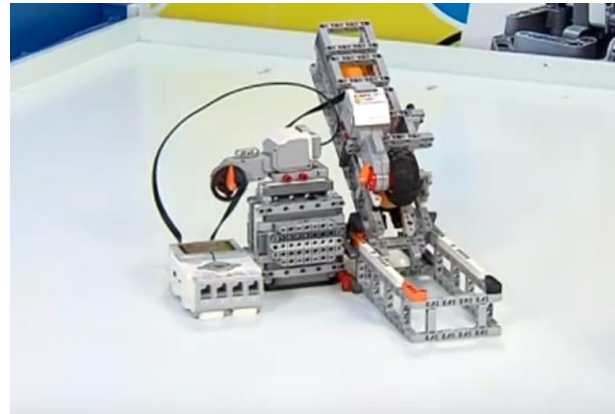
ตอนที่ 38 หุ่นยนต์ขายของอัตโนมัติ

รูปแบบภารกิจ

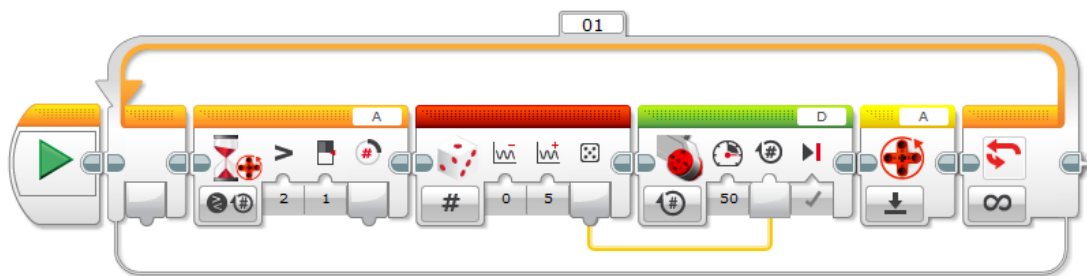
สร้างหุ่นยนต์ให้สามารถทำการสุ่มตัวเลขและนำผลที่สุ่มได้นั้นไปเป็นจำนวนการปล่อยสิ่งของออกมา

คำอธิบาย

ให้หุ่นยนต์รอจนกว่าจะมีการหมุนมอเตอร์ตัวที่ 1 ครบหนึ่งรอบ แล้วค่อยทำการ สุ่ม ตัวเลขตามช่วงที่เราได้กำหนดไว้ เมื่อได้ผลการสุ่มแล้วให้นำไปเป็นจำนวนในการปล่อยสิ่งของออกมา



โปรแกรมที่ใช้ในการทำงาน



การทำงานของโปรแกรม

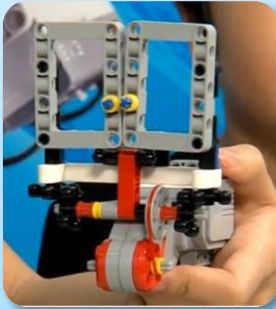
หุ่นยนต์จะรอจนกว่าจะหมุนมอเตอร์ A ครบ 1 รอบ แล้วจึงทำการสุ่มตัวเลขตั้งแต่ 0-5 เมื่อได้ผลลัพธ์แล้วนำไปเป็นจำนวนรอบของการหมุนมอเตอร์(ในกรณีที่ หมุน 1 รอบ ปล่อย 1 ลูก)ที่ใช้ในการปล่อยสิ่งของ และทำการรีเซ็ตค่าของมอเตอร์ A ก่อนที่จะทำการวัดค่าการหมุนในรอบต่อไป





Tricks & Tips

กลไกการเปิดประตูล้ออัตโนมัติ ตอนที่ 1



รูปแบบหุ่นที่มีลักษณะการทำงานคล้ายกับการเปิดปิดของประตู โดยการใช้การทดเฟืองหน้ายางและแกนล้อตัวเบเชื่อมต่อกับตัว Large Motor ทำให้เกิดกลไกแบบการเปิดปิดประตูนี้ขึ้น ซึ่งรูปแบบนี้สามารถนำไปประยุกต์ดัดแปลงได้ตามต้องการ

