

ตอนที่ 45 หุ่นยนต์ WRO 2016 ตอนที่ 4

รูปแบบภารกิจ

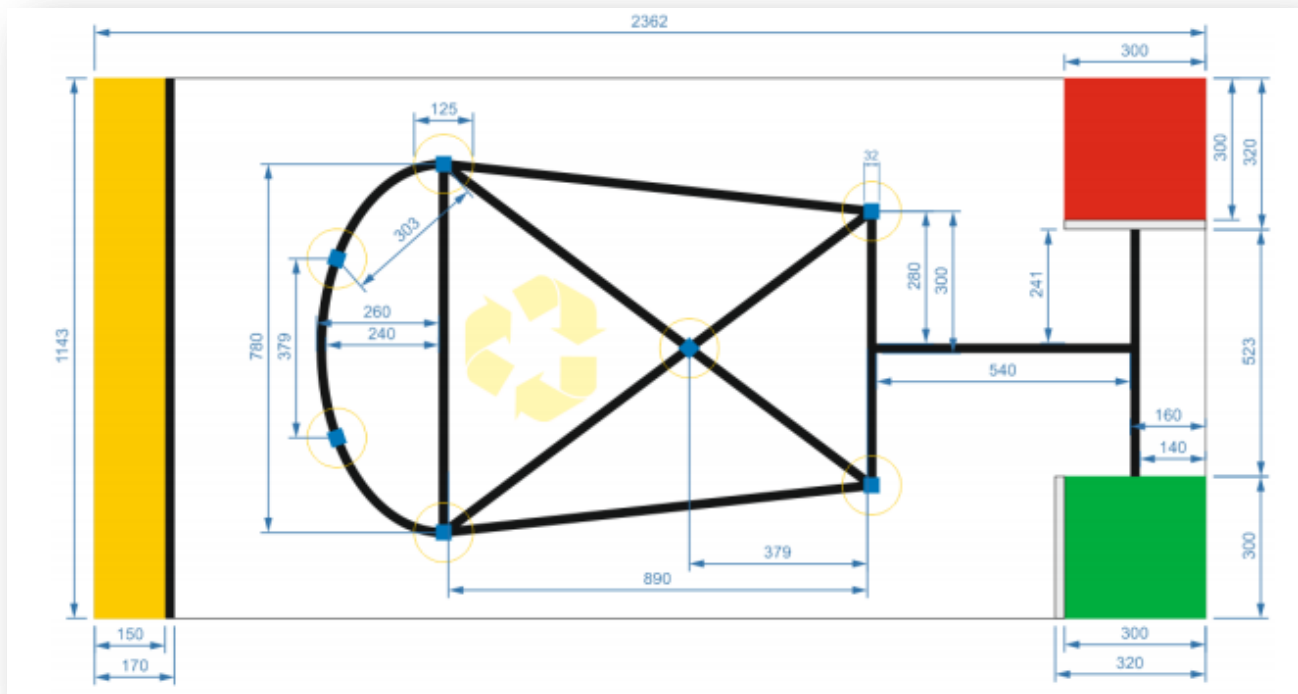
หลังจากทำการตรวจสอบจนครบ 7 จุดแล้ว

ให้หุ่นยนต์นำถังขยะสีแดงไปเก็บยังพื้นที่สีเหลือง

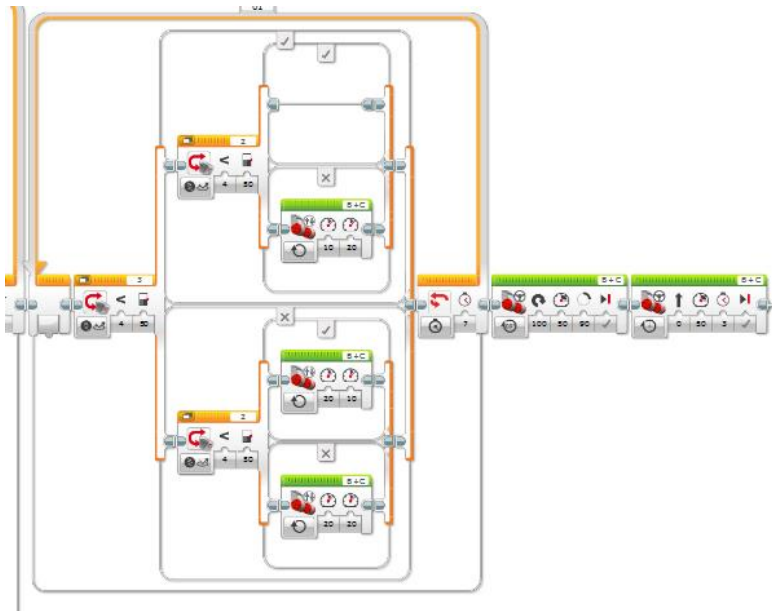
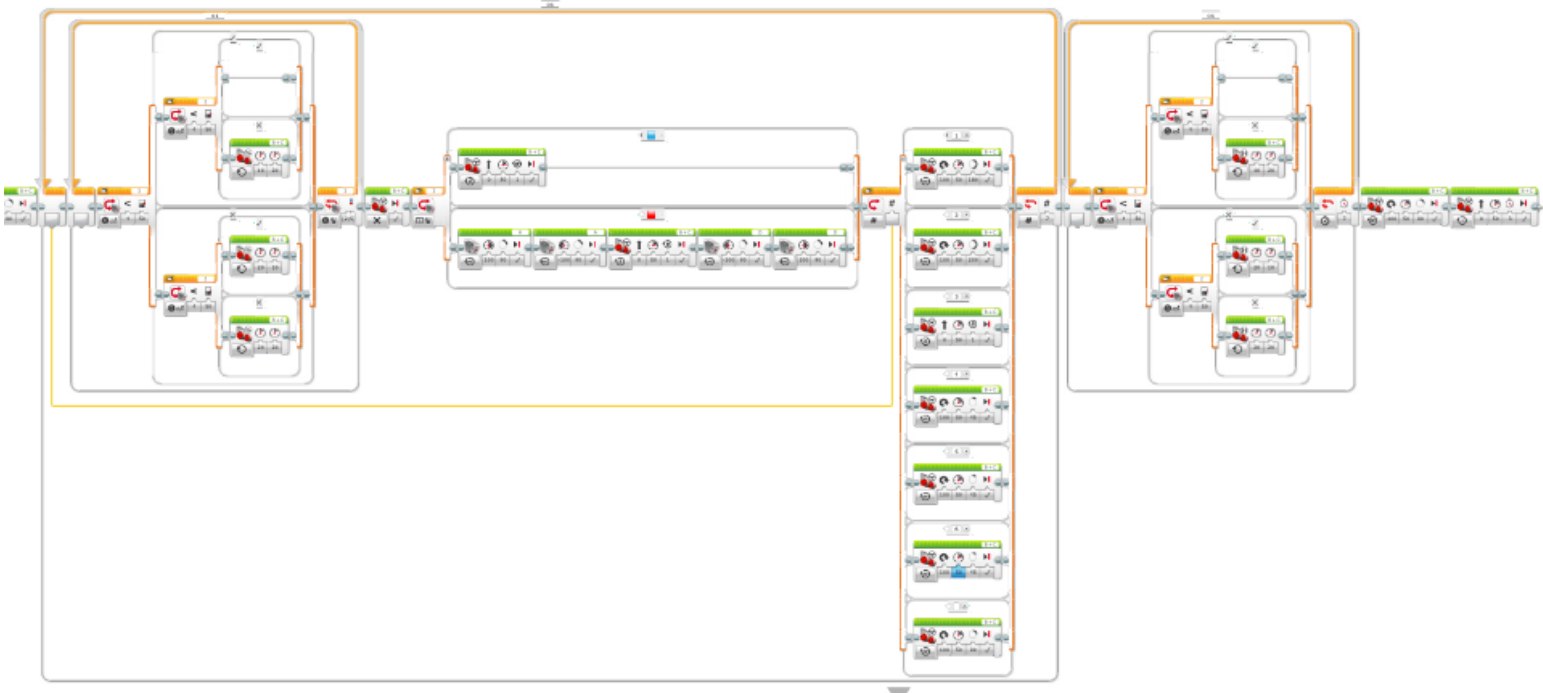
คำอธิบาย

เราจะใช้หุ่นยนต์จากครั้งที่แล้ว ในวันนี้เราจะเขียนโปรแกรมต่อจากครั้งที่แล้ว จากครั้งที่แล้ว หุ่นยนต์จะมาหยุดอยู่ที่ถังขยะในจุดที่ 1 และแยกการทำงานได้ว่า ถ้าเป็นสีฟ้าให้หุ่นยนต์เดินผ่านไปยังจุดต่อไป และถ้าเป็นสีแดง ให้ทำการเก็บไว้ในหุ่นยนต์ แล้วปล่อยถังขยะสีฟ้าลงไปที่ด้านซ้ายและในวันนี้เราจะเขียนคำสั่งให้หุ่นยนต์สามารถนำถังขยะสีแดงที่อยู่ในตัวรถ ไปทิ้งไว้ในพื้นที่สีเหลือง

รูปแบบสนามที่ใช้ในการแข่งขัน



โปรแกรมที่ใช้ในการทำงาน (โปรแกรมนี้นี้มีการเขียนเพิ่มจากครั้งที่แล้ว)



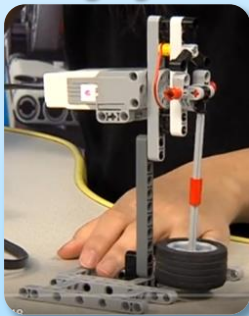
การทำงานของโปรแกรมในช่วงแรกก็จะเหมือนกับครั้งที่แล้วมา



วันนี้เราจะมาดูในส่วนที่เพิ่มขึ้นมาคือ ส่วนหลังจากที่หุ่นยนต์ทำงานครบทั้งหมด 7 จุดและในตอนนี้เราจะนำถังสีแดงที่อยู่ในตัวรถไปทิ้ง ในพื้นที่สีเหลือง หุ่นยนต์จะเข้าสู่ Loop เดินทางเส้นไป 7 วินาที และก็จะเลี้ยวไปทางขวา 90 องศาและก็จะเดินทางเขาไปยังพื้นที่สีเหลือง 3 วินาที

Tricks & Tips

หาฟีกาลูกตุ้ม ตอนที่ 2



รูปแบบที่เลือกแบบการแกว่งของนาฬิกาแบบลูกตุ้ม
อีกแบบหนึ่ง ใช้ M Motor ติดกับแกนล้อแบบ
แบนใช้ขั้วเป็นเหมือนเพลา และใช้ล้อขนาดกลาง
ทำเป็นเหมือนลูกตุ้มของนาฬิกา ลักษณะนี้สามารถ
แก้ไขคัดแปลงได้ ตามรูปแบบของตัวหุ่นแต่ละตัว

